

Секция «Вычислительная математика и кибернетика»

Разработка кисти манипулятора антропоморфного робота приближенной по характеристикам к биологическому прототипу

Прокопович Павел Аликович

Аспирант

Балтийский Федеральный Университет, Математический факультет,

Калининград, Россия

E-mail: prokovich_p@mail.ru

Разработка кисти манипулятора антропоморфного робота приближенной по характеристикам к биологическому прототипу

Прокопович Павел Аликович

Аспирант

Балтийский Государственный Университет им. И. Канта,
математический факультет, Калининград, Россия

E-mail: prokovich_p@mail.ru

Кисть руки в качестве органа труда имела огромное значение для зарождения и формирования человеческого мышления. Разработка технического аналога биологического прототипа является актуальной научно-технической задачей. Кисть руки человека являлась в процессе эволюции одним из основных средств извлечения знаний из окружающего мира. Задачей данной работы является создание технического устройства максимально приближенного к биологическому прототипу и моделирование извлечения знаний роботом из окружающей действительности.

Исследование показало, что манипулятор антропоморфного робота, приближенный к биологическому прототипу по своим сенсорным возможностям, силовым и кинематическим характеристикам, является эффективным способом исследования мира роботом и преобразования воспринимаемых данных в знания.

Литература

1. Литература
2. 1. Анохин П. К. Философские аспекты теории функциональной системы. М.: Наука, 1978.
3. 2. Выготский Л. С. Мышление и речь. Собрание сочинений. - М., 1982.